Un traitement formel des Agents, des Buts et des Opérations à l'aide des Logiques Temporelles Multi-agents

Christophe Chareton, Julien Brunel, David Chemouil

Onera, Toulouse

June 8, 2012

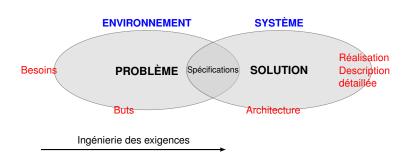
Outline

- 1 L'ingénierie des exigences et le langage Khi(SBMF 2011)
 - Kaos et tropos-i*
 - Eléments du langage
 - Formalisation
- 2 Des modèles sémantiques pour Кні : les CGS_{Кні} (AFADL 2012)
 - Les CGSs : des structures pour ATL*
 - Particularités des CGS_{KHI}, description informelle
- 3 Conclusion : apports de l'approche et futurs travaux

Outline

- 1 L'ingénierie des exigences et le langage KHI(SBMF 2011)
 - Kaos et tropos-i*
 - Eléments du langage
 - Formalisation
- 2 Des modèles sémantiques pour Кні : les CGS_{Кні} (AFADL 2012)
 - Les CGSs : des structures pour ATL*
 - Particularités des CGS_{KHI}, description informelle
- 3 Conclusion : apports de l'approche et futurs travaux

Ingénierie des exigences

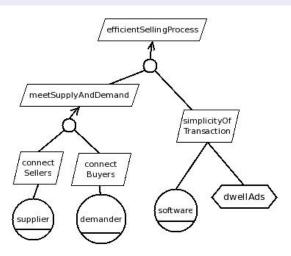


- Identifier les exigences
- Dériver des spécifications à partir des exigences fonctionnelles
- Nous nous concentrons sur des langages de modélisation

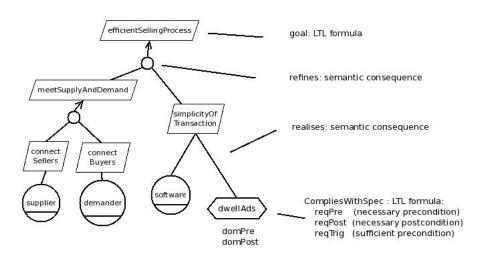
Décomposition des buts : Kaos

Definition

Un **but** est un énoncé qui décrit le comportement attendu du système.



Opérationalisation: Kaos



LTL formulas: $\varphi ::= p \mid \neg \varphi \mid \varphi_1 \land \varphi_2 \mid \circ \varphi \mid \varphi_1 \mathbf{U} \varphi_2$

Acteurs et rôles

- Intentionalité (Tropos-1*): les buts sont identifiés relativement aux acteurs qui les poursuivent.
- Deux notions d'agents:
 - Des agents décrits, intentionnels : les acteurs. Décrits avec leurs buts et leurs capacités à agir sur le système.
 - des agents prescrits : les rôles. Des descriptions du comportement requis des agents.

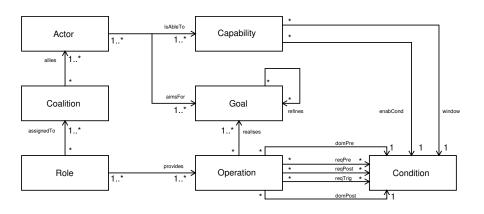
L'assignation relie ces deux notions.

- Deux sortes de relations entre les acteurs et les buts :
 - Les acteurs poursuivent leurs buts.
 - A travers les rôles qui leur sont assignés, ils peuvent être responsables pour (d'autres) buts.

Motivations pour Кні:

- Unifier dans un même langage :
 - La relation buts poursuivis-opérations à réaliser et ses aspects dynamiques (Kaos)
 - Des agents intentionnels et l'idée de confrontation entre agents disponibles (les acteurs) et agents requis (les rôles) (Tropos-i*)
- Traiter sémantiquement les capacités des acteurs et pouvoir discuter leur aptitude à jouer les rôles : le problème de l'assignation

Metamodèle



La logique ATL_{KHI}

On construit ATL_{KHI} en trois étapes successives :

- Cond_{Kн}: un ensemble de comparaisons de valeurs entre des variables et des constantes
- Le langage LTL dont les atomes sont dans Cond_{KHI}: LTL_{KHI}
- Introduction d'un opérateur de capacités des agents : ATL_{Kн}

$$\langle \langle a_1,\ldots,a_k\rangle \rangle \varphi$$

où $\varphi \in \mathsf{LTL}_{\mathsf{KHI}} : a_1, \ldots, a_k$ peuvent forcer la satisfaction de φ On obtient un fragment de ATL* (Alur, Henzinger, Kupferman) : $\mathsf{ATL}_{\mathsf{KHI}} \subset \mathsf{ATL}^*$, $\mathsf{ATL}_{\mathsf{KHI}} \nsubseteq \mathsf{ATL}$, $\mathsf{ATL} \nsubseteq \mathsf{ATL}_{\mathsf{KHI}}$.

Expression de KHI dans la logique ATLKHI

- [[op]] := domPre ∧ odomPost
- CompliesWithSpec(op) :=

 \blacksquare [[role]] := $\bigwedge_{op \in role.provides}$ CompliesWithSpec(op)

Definition (Sémantique de l'assignation, aperçu)

 $CapacitésDeLaCoalition \models_{ATL_{Khl}} (coalition)[role]$

avec

- [role] ∈ LTL_{KHI}.
- CapacitésDeLaCoalition est une structure issue de la description des capacités.

Outline

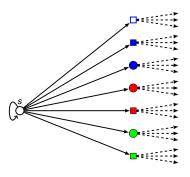
- 1 L'ingénierie des exigences et le langage Кні(SBMF 2011)
 - Kaos et tropos-i*
 - Eléments du langage
 - Formalisation
- 2 Des modèles sémantiques pour Кні : les CGS_{Кні} (AFADL 2012)
 - Les CGSs : des structures pour ATL*
 - Particularités des CGS_{KHI}, description informelle
- 3 Conclusion : apports de l'approche et futurs travaux

Les CGSs : des structures pour ATL*

Concurrent Game Structures:

- Des éléments d'une structure de Kripke classique :
 - un ensemble d'états Q
 - un ensemble de propositions atomiques Π
 - une fonction de valuation, de Q dans $\mathcal{P}(\Pi)$
- Les transitions:
 - Un ensemble d'agents Σ
 - En chaque état s un ensemble de choix possibles pour chaque agent a : c(a, s), exprimés par des entiers
 - Chaque agent joue en chaque état un choix possible et les transitions sont déterminées par les choix exprimés : δ est une fonction partielle de $Q \times \mathbb{N}^{\Sigma}$ dans Q.

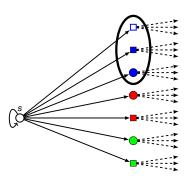
Objectif : adapter la notion de CGS pour le fragment ATL_{KHI} et la représentation des capacités des acteurs dans KHI.



■ Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables

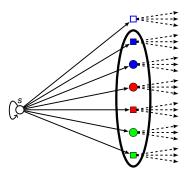
Ici, symboliquement trois variables :

- couleur
- forme
- remplissage



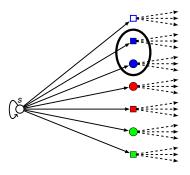
- \blacksquare $s \models shape = circle$
- $[colour = blue] \in c(a_1, s)$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection



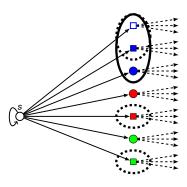
- \blacksquare $s \models colour = black$
- $[filling = full] \in c(a_1, s)$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection



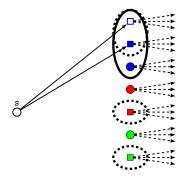
- $s \models shape = circle$
- \blacksquare $s \models colour = black$
- $[colour = blue] \cap [filling = full] \in c(a_1, s)$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection



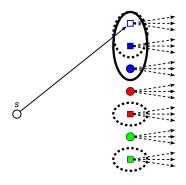
- \blacksquare $EC(a_1) = [colour = blue]$
- \blacksquare $EC(a_2) = [shape = square]$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection
- La fonction de transition, deux critères :
 - dans l'intersection



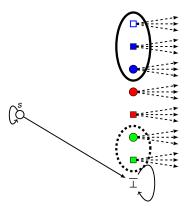
- \blacksquare $EC(a_1) = [colour = blue]$
- \blacksquare $EC(a_2) = [shape = square]$
- $succ(s, \{EC(a_1), EC(a_2)\}) \in EC(a_1) \cap EC(a_2)$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection
- La fonction de transition, deux critères :
 - dans l'intersection



- \blacksquare $EC(a_1) = [colour = blue]$
- \blacksquare $EC(a_2) = [shape = square]$
- $succ(s, \{EC(a_1), EC(a_2)\}) \in EC(a_1) \cap EC(a_2)$
- s ⊨ filling = empty alors succ(s, {EC(a₁), EC(a₂)}) ⊨ filling = empty

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection
- La fonction de transition, deux critères :
 - dans l'intersection
 - puis, état le plus "conservatif"



- \blacksquare $EC(a_1) = [colour = blue]$
- \blacksquare $EC(a_2) = [colour = green]$
- $succ(s, \{EC(a_1), EC(a_2)\}) = \overline{\bot}$

- Le domaine : l'ensemble des états possibles des variables
- Les choix des agents :
 - sélectionnent l'ensemble des états compatibles
 - sont clos par intersection
- La fonction de transition, deux critères :
 - dans l'intersection
 - puis, état le plus "conservatif"
 - si l'intersection est vide?
 - cas de choix contradictoires
 - lacksquare présence d'un état de blocage $\overline{lacksquare}$
 - \blacksquare pas de sortie possible de l'état $\overline{\bot}$

Satisfaction sémantique dans les CGS_{KHI}

- Une stratégie (un choix pour chaque suite finie d'états possibles) pour un acteur un ensemble compatible d'exécutions

coalition a une stratégie dans la CGS $_{\text{KH}}$ ©apacitésDeLaCoalition telle que toute exécution compatible est modèle ($\models_{\text{LTL}_{\text{KH}}}$) de [[role]]

AFADL 2012

- Description formelle de ces CGS_{KHI}
- Domaine : (produit cartésien des) domaines des variables
- Cas général : une infinité d'état
 - On finitise la structure par un quotient
 - Théorème d'équivalence
- Model-checking fini car ATL_{KHI} ⊂ ATL*
- Objectif : optimiser la procédure

Outline

- 1 L'ingénierie des exigences et le langage Кні(SBMF 2011)
 - Kaos et tropos-i*
 - Eléments du langage
 - Formalisation
- 2 Des modèles sémantiques pour Кні : les CGS_{Кні} (AFADL 2012)
 - Les CGSs : des structures pour ATL*
 - Particularités des CGS_{KHI}, description informelle
- 3 Conclusion : apports de l'approche et futurs travaux

Intérêts de cette approche :

Notre langage offre une sémantique pour :

- La dynamique des opérations héritée de Kaos
- Un concept d'acteurs intentionels : chacun poursuit ses propres buts
- Un concept distinct de rôles : les agents comme des entités requises
- L'expression du problème de l'assignation comme un problème de model-checking : la relation de satisfaction entre
 - une formule exprimant l'assignation correcte des rôles à des (coalitions d') acteurs
 - une structure représentant les capacités des acteurs

Futurs travaux

- Développer des outils algorithmiques pour traiter des problèmes comme la correction ou l'existence d'une assignation
 - Identifier les acteurs manquants : dans le cas où aucune assignation des rôles aux acteurs présents n'est possible, les rôles non-assignable sont les acteurs à introduire par la machine.
- Introduire un concept de comportement effectif dans la sémantique.
 - Généraliser le problème de l'assignation à un ensemble de rôles
 - S'assurer qu'un rôle rl assigné à un acteur a ne contredit pas les buts qu'il poursuit
 - Comparer en efficacité différentes stratégies

Assignation de plusieurs rôles

Formellement on a traité le cas de l'assignation d'un rôle à une coalition :

$$\mathfrak{C}\models^?_{ATI_{K,n}}\langle\!\langle A\rangle\!\rangle$$
[role]]

Problème : s'il s'agit de vérifier une assignation de plusieurs rôles :

$$\mathfrak{C} \models_{ATL_{\mathsf{KH}}}^{?} \langle\!\langle A_1 \rangle\!\rangle \llbracket \mathsf{role}_1 \rrbracket \wedge \langle\!\langle A_2 \rangle\!\rangle \llbracket \mathsf{role}_2 \rrbracket$$

et si $A_1 \cap A_2 \neq \emptyset$. On ne peut pas passer de

$$\mathfrak{C} \models_{ATL_{\mathsf{KHI}}} \langle\!\langle A_1 \rangle\!\rangle \llbracket \mathsf{role}_1 \rrbracket$$

et

$$\mathfrak{C} \models_{ATL_{\mathsf{KHI}}} \langle\!\langle A_2 \rangle\!\rangle \llbracket \mathsf{role}_2 \rrbracket$$

à

$$\mathbb{C} \models_{ATL_{\mathsf{Kul}}} \langle \langle A_1 \cup A_2 \rangle \rangle \llbracket \mathsf{role}_1 \wedge \mathsf{role}_2 \rrbracket$$

Fausse solution avec ATL_{KHI}

$$\mathfrak{C} \models_{ATL_{\mathsf{KH}}} \langle\!\langle A_1 \cup A_2 \rangle\!\rangle (\llbracket \mathsf{role}_1 \wedge \mathsf{role}_2 \rrbracket \wedge)$$

Mais si on généralise à l'ensemble des rôles :

$$\mathfrak{C}\models_{\mathit{ATL}_{\mathsf{KHI}}} \langle\!\langle \bigcup A \rangle\!\rangle (\llbracket \bigwedge \mathsf{role} \rrbracket)$$

- Pas de distinction entre les coalitions : actions mêlées
- Perte de la dimension multi-agents

$$\mathfrak{C}\models_{\mathit{ATL}_{\mathsf{Khi}}}^{?}\langle\!\langle A_1\rangle\!\rangle\llbracket\mathsf{role}_1\rrbracket\wedge\langle\!\langle A_2\rangle\!\rangle\llbracket\mathsf{role}_2\rrbracket$$

- Exprimer le lien entre la stratégie requise pour A₁ et celle requise pour A₂
- Distinguer la quantification d'une stratégie et sa prise en charge par un acteur

SL (Fabio, Murano, Perelli, Vardi)

- Les stratégies comme des fonctions des séquences d'états dans les actions

$$(x)(y)(((A_1,x)[role_1]) \land ((A_2,y)[role_2]) \land ((A_1,x)(A_2,y)[role_1]] \land [role_2])$$

- Travail actuel :
 - Extension de SL
 - Adaptation du SL étendu à Khi
 - Puis :
 - Optimiser le model-checking
 - Approfondir la question du deadlock

Merci pour votre attention

Des questions?